

Chute de dimension pour les marches aléatoires sur les arbres aléatoires

Pierre Rousselin

LAGA

Université Paris 13 ; Labex MME-DII

Les probabilités de demain, 3 mai 2018

Les arbres et leurs bords

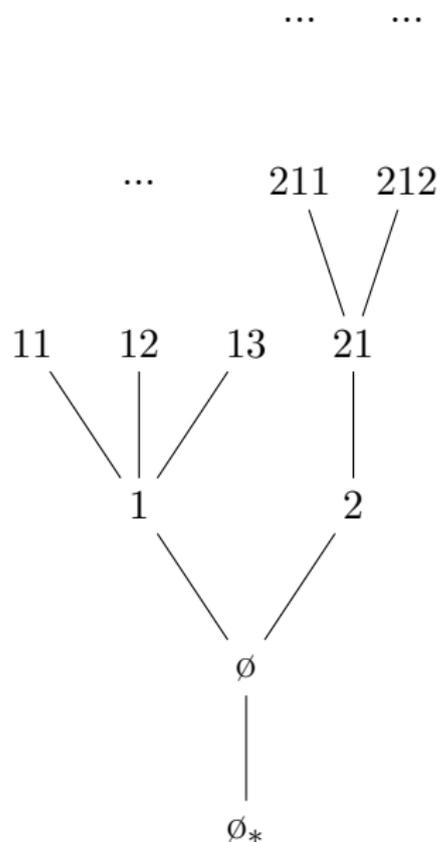
Arbres de Galton-Watson

Règles de flots

Mesure harmonique sur le bord d'un arbre

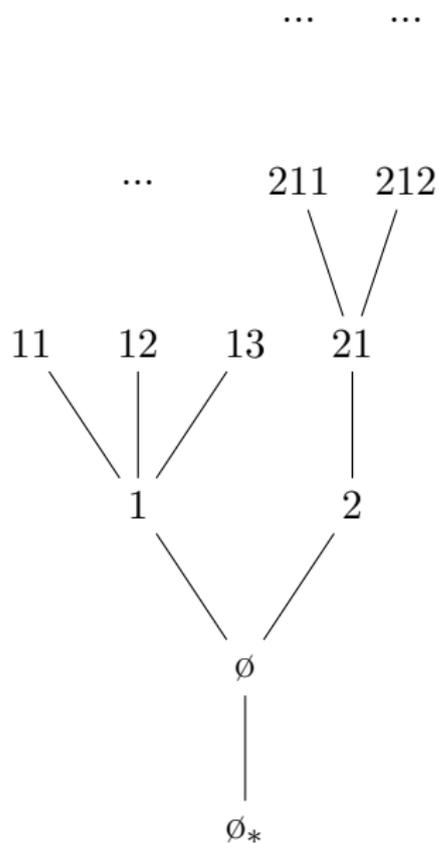
Marche aléatoire en milieu aléatoire

Arbres planaires : notation de Neveu



- ▶ Arbre t : partie de l'ensemble des mots finis sur \mathbb{N}^* ;
- ▶ enraciné en \emptyset ;
- ▶ parent artificiel de la racine \emptyset_* ;
- ▶ hauteur dans l'arbre : $|212| = 3$.
- ▶ parent : $(212)_* = 21$;
- ▶ nombre d'enfants : $\nu_t(1) = 3$;
- ▶ t est infini, sans feuille et localement fini : $\nu_t(x) \in [1, \infty)$, pour tout x dans t .

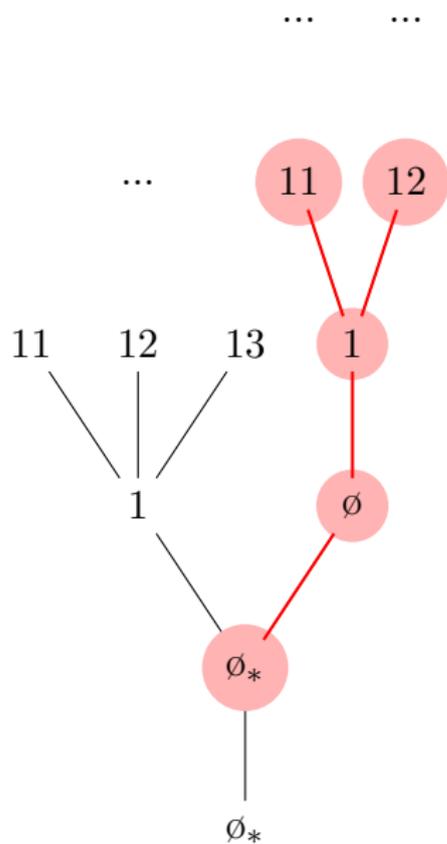
Sous-arbre réindexé



t un arbre et x dans t .

$$t[x] = \{y \in t : xy \in t\}.$$

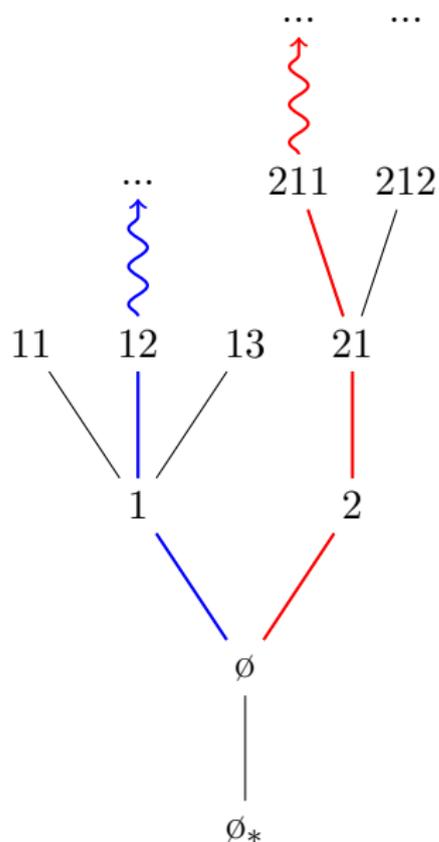
Sous-arbre réindexé



t un arbre et x dans t .

$$t[x] = \{y \in t : xy \in t\}.$$

Bord d'un arbre



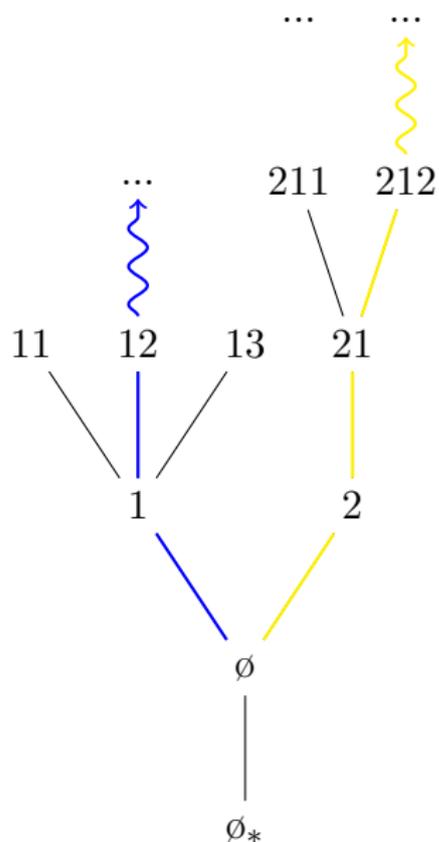
- ▶ Rayon ξ de l'arbre t : suite infinie de sommets

$$\xi = (\xi_0 = \emptyset, \xi_1, \xi_2, \dots)$$

telle que pour tout i , ξ_{i+1} est un enfant de ξ_i .

- ▶ Bord ∂t de t : ensemble de ses rayons.
- ▶ $\xi \neq \eta \in \partial t \mapsto \xi \wedge \eta$: plus grand préfixe commun de ξ et η .
- ▶ $d(\xi, \eta) = \exp(-|\xi \wedge \eta|)$.
- ▶ Pour x dans t , le *cylindre* $[x]_t$ est l'ensemble des rayons de t qui passent par x .

Bord d'un arbre



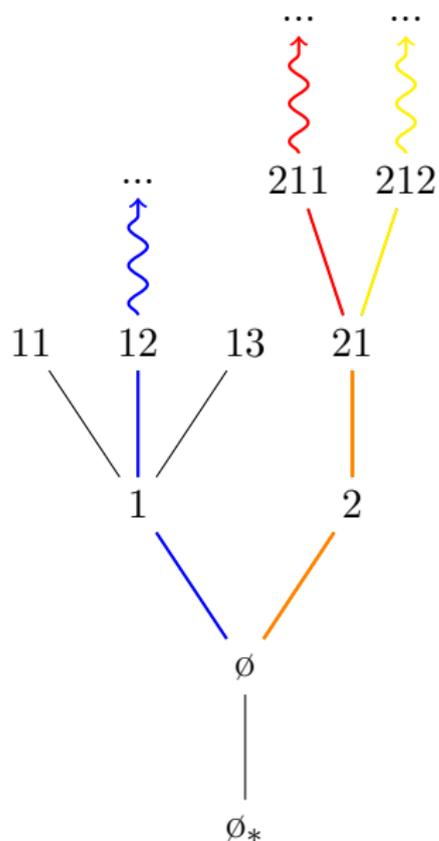
- ▶ Rayon ξ de l'arbre t : suite infinie de sommets

$$\xi = (\xi_0 = \emptyset, \xi_1, \xi_2, \dots)$$

telle que pour tout i , ξ_{i+1} est un enfant de ξ_i .

- ▶ Bord ∂t de t : ensemble de ses rayons.
- ▶ $\xi \neq \eta \in \partial t \mapsto \xi \wedge \eta$: plus grand préfixe commun de ξ et η .
- ▶ $d(\xi, \eta) = \exp(-|\xi \wedge \eta|)$.
- ▶ Pour x dans t , le *cylindre* $[x]_t$ est l'ensemble des rayons de t qui passent par x .

Bord d'un arbre



- ▶ Rayon ξ de l'arbre t : suite infinie de sommets

$$\xi = (\xi_0 = \emptyset, \xi_1, \xi_2, \dots)$$

telle que pour tout i , ξ_{i+1} est un enfant de ξ_i .

- ▶ Bord ∂t de t : ensemble de ses rayons.
- ▶ $\xi \neq \eta \in \partial t \mapsto \xi \wedge \eta$: plus grand préfixe commun de ξ et η .
- ▶ $d(\xi, \eta) = \exp(-|\xi \wedge \eta|)$.
- ▶ Pour x dans t , le *cylindre* $[x]_t$ est l'ensemble des rayons de t qui passent par x .

Probabilités boréliennes sur le bord d'un arbre

À M , probabilité borélienne sur ∂t , on associe $\theta_M : t \rightarrow [0, 1]$ définie par $\theta_M(x) := M([x]_t)$. Alors, $\theta_M(\emptyset) = 1$ et pour tout x dans t ,

$$\theta_M(x) = \theta_M(x1) + \theta_M(x2) + \cdots + \theta_M(x\nu_t(x)).$$

Probabilités boréliennes sur le bord d'un arbre

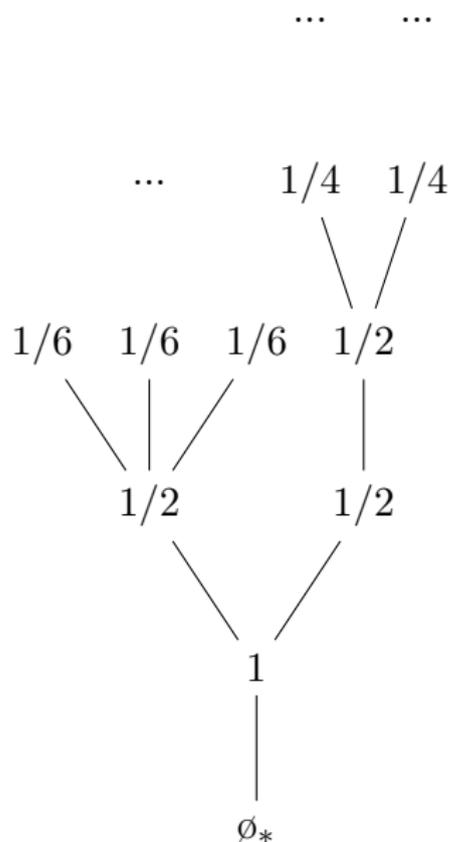
À M , probabilité borélienne sur ∂t , on associe $\theta_M : t \rightarrow [0, 1]$ définie par $\theta_M(x) := M([x]_t)$. Alors, $\theta_M(\emptyset) = 1$ et pour tout x dans t ,

$$\theta_M(x) = \theta_M(x1) + \theta_M(x2) + \cdots + \theta_M(x\nu_t(x)).$$

Une telle fonction est appelée un *flot* (unitaire) sur l'arbre t .

flots sur $t \longleftrightarrow$ probabilités boréliennes sur ∂t .

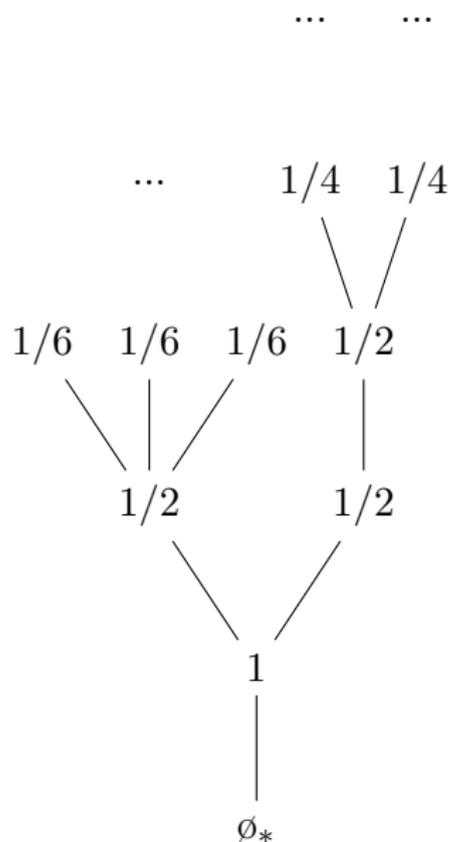
Un exemple : la mesure de visibilité



Définition récursive :

- ▶ $\text{VIS}_t(\emptyset) = 1$
- ▶ pour tout sommet x et tout enfant y de x ,
 $\text{VIS}_t(y) = \text{VIS}_t(x) / \nu_t(x)$.

Un exemple : la mesure de visibilité



Définition récursive :

- ▶ $\text{VIS}_t(\emptyset) = 1$
- ▶ pour tout sommet x et tout enfant y de x ,
 $\text{VIS}_t(y) = \text{VIS}_t(x) / \nu_t(x)$.

Point de vue probabiliste :

Loi d'un rayon aléatoire Ξ tel que pour tout $i \geq 0$, sachant le sommet Ξ_i , Ξ_{i+1} est choisi uniformément au hasard parmi les enfants de Ξ_i .

Chute de dimension : définition

- ▶ Dimension de Hausdorff d'une partie E de ∂t « \approx taille de cette partie. »
- ▶ Si t est m -régulier, $\dim_{\text{H}} \partial t = \log m$.
- ▶ Dimension d'un flot θ sur t :

$$\dim_{\text{H}} \theta := \min \{ \dim_{\text{H}} C : C \text{ borélien tel que } \theta(C) = 1 \}.$$

- ▶ On dit qu'il y a *chute de dimension* pour θ si $\dim_{\text{H}} \theta < \dim_{\text{H}} \partial t$.

Les arbres et leurs bords

Arbres de Galton-Watson

Règles de flots

Mesure harmonique sur le bord d'un arbre

Marche aléatoire en milieu aléatoire

Arbres de Galton-Watson

- ▶ Loi de reproduction \mathbf{p} sur \mathbb{N} : suite $\mathbf{p} = (p_k)_{k \in \mathbb{N}}$ de réels positifs tels que $\sum_{k=0}^{\infty} p_k = 1$ et
- ▶ d'espérance $m := \sum_{k=1}^{\infty} k p_k < \infty$.

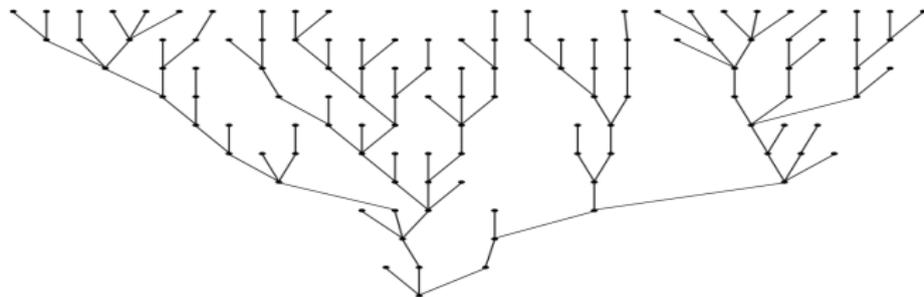


FIGURE – 10 générations d'une simulation d'un arbre de Galton-Watson. La loi de reproduction est uniforme sur $\{0; 1; 2; 3\}$.

Arbres de Galton-Watson

- ▶ Loi de reproduction \mathbf{p} sur \mathbb{N} : suite $\mathbf{p} = (p_k)_{k \in \mathbb{N}}$ de réels positifs tels que $\sum_{k=0}^{\infty} p_k = 1$ et
- ▶ d'espérance $m := \sum_{k=1}^{\infty} k p_k < \infty$.

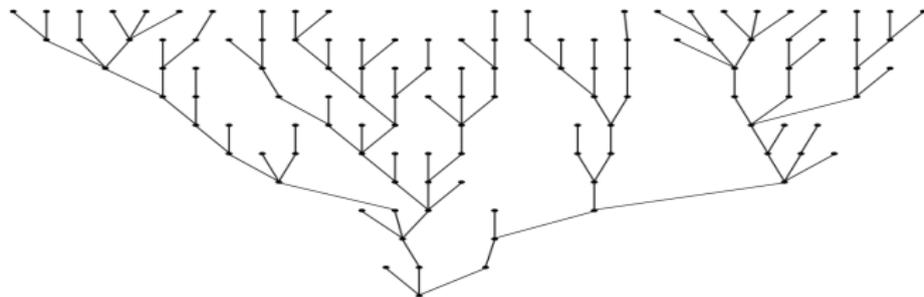


FIGURE – 10 générations d'une simulation d'un arbre de Galton-Watson. La loi de reproduction est uniforme sur $\{0; 1; 2; 3\}$.

On suppose $p_0 = 0$ et $p_1 < 1$.

Presque sûrement, $\dim_{\mathbb{H}} \partial T = \log m$ (Lyons, 1990).

Flot limite uniforme

$Z_n(t)$: nombre d'individus à la génération n dans l'arbre t .

On suppose que $\sum_{k \geq 1} p_k k \log k < \infty$. Alors (Kesten, Stigum),

$$\lim_{n \rightarrow \infty} Z_n(T)/m^n = W(T) \in (0, \infty) \text{ p.s.}$$

Équation récursive :

$$W(T) = \frac{1}{m} \sum_{|i|=1} W(T[i])$$

Flot UNIF_T : pour tout $1 \leq i \leq \nu_T(\emptyset)$,

$$\text{UNIF}_T(i) = \frac{W(T[i])}{\sum_{j=1}^{\nu_T(\emptyset)} W(T[j])}.$$

Les arbres et leurs bords

Arbres de Galton-Watson

Règles de flots

Mesure harmonique sur le bord d'un arbre

Marche aléatoire en milieu aléatoire

Règle de flot : définition

Une règle (cohérente) de flots Θ est une fonction

$$\Theta : \text{arbre} \mapsto \text{flot sur cet arbre}$$

telle que :

- ▶ pour tout arbre t , Θ_t est un flot sur t ;
- ▶ pour tout sommet x dans t , $\Theta_t(x) > 0$;
- ▶ Si Ξ est un rayon aléatoire sur t , de loi Θ_t et $x \in t$, la loi du rayon Ξ sachant $\{x \prec \Xi\}$ est la loi de $x\Xi'$, où Ξ' a pour loi $\Theta_{t[x]}$.

Exemples : VIS, UNIF sont des règles de flot.

Mesure invariante par rapport à une règle de flot

Soit μ une mesure de probabilité sur l'ensemble des arbres et Θ une règle de flot.

1. On commence par tirer T aléatoire suivant μ ;
2. puis, pour $1 \leq i \leq \nu_T(\emptyset)$, on choisit le sous-arbre $T[i]$ avec probabilité $\Theta_t(i)$.

Définition

Si la loi de l'arbre aléatoire obtenu est encore μ , on dit que μ est Θ -invariante.

Mesure invariante absolument continue par rapport à \mathbf{GW}

Théorème (Lyons, Pemantle, Peres, 1995)

S'il existe une probabilité μ_Θ qui est

- ▶ *absolument continue par rapport à \mathbf{GW} ,*
- ▶ *Θ -invariante,*

alors, pour \mathbf{GW} -presque tout t ,

$$\dim \Theta_t = \mathbb{E} \left[-\log(\Theta_T(\Xi_1)) \frac{d\mu_\Theta}{d\mathbf{GW}}(T) \right].$$

Exemples de calculs de dimension

- ▶ Pour VIS, la mesure **GW** est déjà stationnaire. La formule donne, presque sûrement,

$$\dim \text{VIS}_T = \mathbb{E}[\log \nu_T(\emptyset)] \underbrace{<}_{\text{Jensen}} \log m.$$

- ▶ Pour UNIF, la mesure de densité W par rapport à **GW** est invariante.

$$\dim \text{UNIF}_T = \log m, \quad \text{p.s.}$$

Exemples de calculs de dimension

- Pour VIS, la mesure **GW** est déjà stationnaire. La formule donne, presque sûrement,

$$\dim \text{VIS}_T = \mathbb{E}[\log \nu_T(\emptyset)] \underbrace{<}_{\text{Jensen}} \log m.$$

- Pour UNIF, la mesure de densité W par rapport à **GW** est invariante.

$$\dim \text{UNIF}_T = \log m, \quad \text{p.s.}$$

Théorème (Lyons, Pemantle, Peres, 1995)

*Sous les hypothèses du théorème précédent, pour **GW**-presque tout t , $\dim \Theta_t < \log m$, sauf si Θ_t est presque sûrement égal à UNIF_t .*

Les arbres et leurs bords

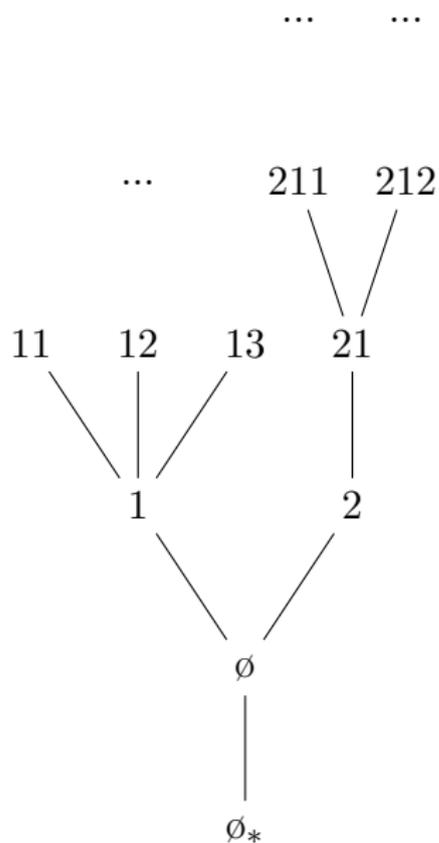
Arbres de Galton-Watson

Règles de flots

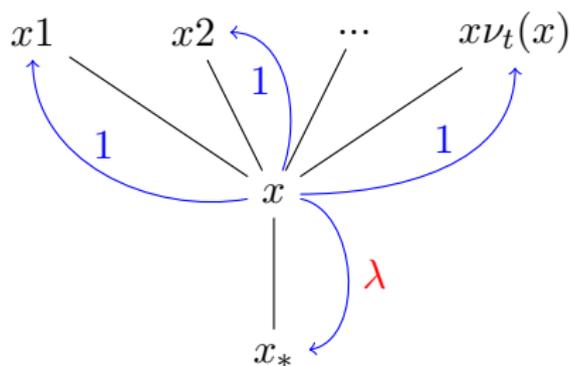
Mesure harmonique sur le bord d'un arbre

Marche aléatoire en milieu aléatoire

Marche aléatoire λ -biaisée sur un arbre



Soit $\lambda > 0$.



Exemple :

$$\begin{aligned}
 P_{\emptyset}^t(X_1 = 1, X_2 = \emptyset, X_3 = 2) \\
 = \frac{1}{\lambda + 2} \times \frac{\lambda}{\lambda + 3} \times \frac{1}{\lambda + 2}.
 \end{aligned}$$

Conductance

- ▶ Conductance de l'arbre t : $\beta(t) = P_\emptyset^t(\tau_{\emptyset^*} = \infty)$.
- ▶ $\beta(t) > 0$ ssi la marche aléatoire est transiente.
- ▶ Pour la marche λ -biaisée,

$$\beta(t) = \frac{\sum_{j=1}^{\nu_t(\emptyset)} \beta(t[j])}{\lambda + \sum_{j=1}^{\nu_t(\emptyset)} \beta(t[j])}.$$

Cas d'un arbre de Galton-Watson

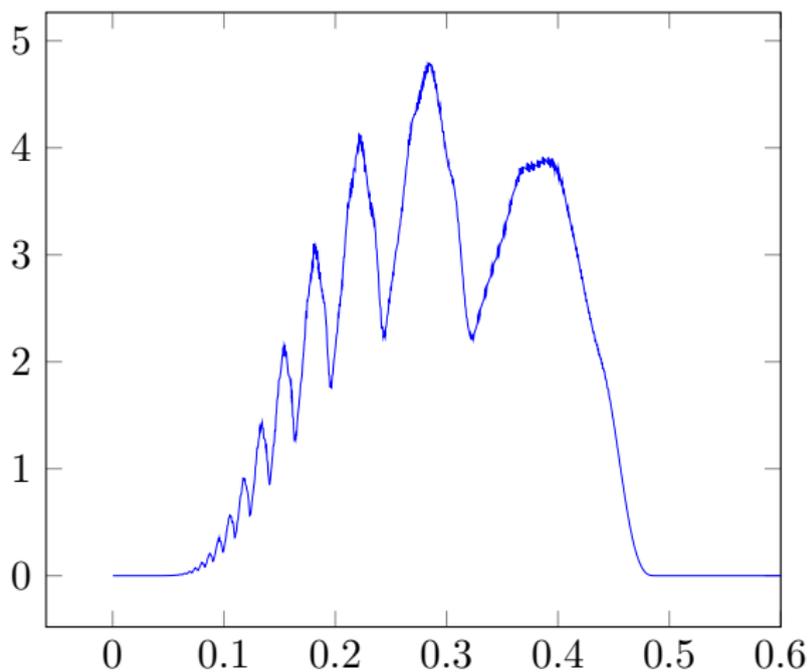
Théorème (Lyons, 1990)

La marche aléatoire λ -biaisée est presque sûrement transiente si $0 < \lambda < m$ et est presque sûrement récurrente sinon.

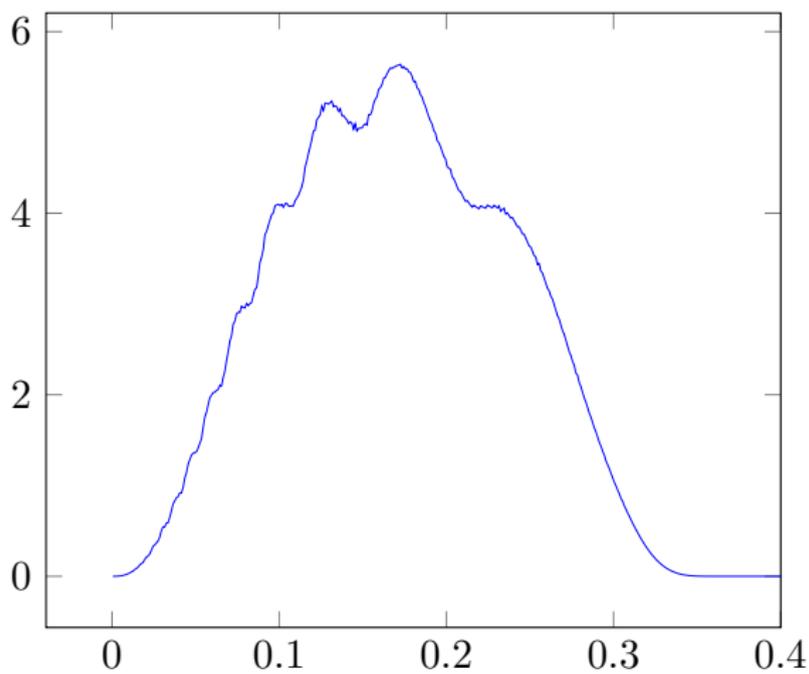
Équation distributionnelle récursive :

$$\beta(T) = \frac{\sum_{j=1}^{\nu_T(\emptyset)} \beta(T[j])}{\lambda + \sum_{j=1}^{\nu_T(\emptyset)} \beta(T[j])}$$

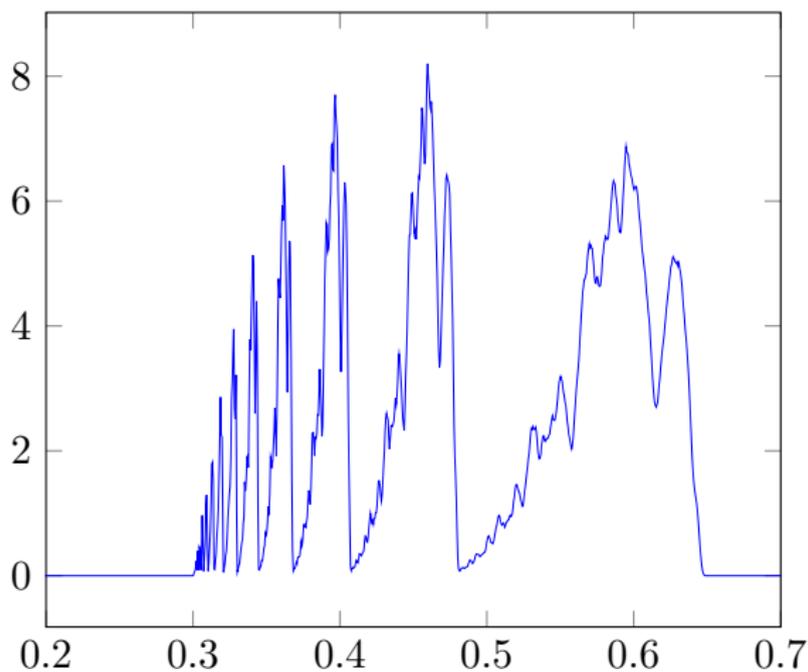
Densité apparente de β pour $\lambda = 1$ et $p_1 = p_2 = 1/2$



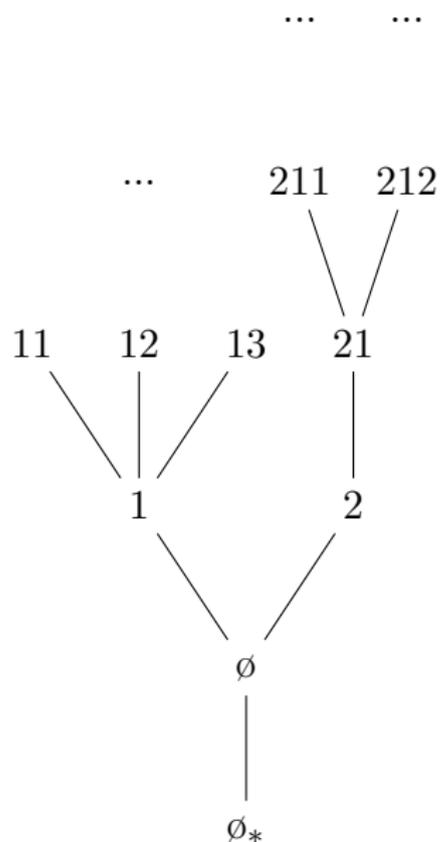
Densité apparente de β pour $\lambda = 1, 2$ et $p_1 = p_2 = 1/2$



Densité apparente de β pour $\lambda = 0,7$ et $p_1 = p_2 = 1/2$



Temps de sortie



Pour une marche transiente.

Soit $\mathbf{X} = (X_0, X_1, \dots)$ une trajectoire de marche aléatoire issue de la racine \emptyset dans t .

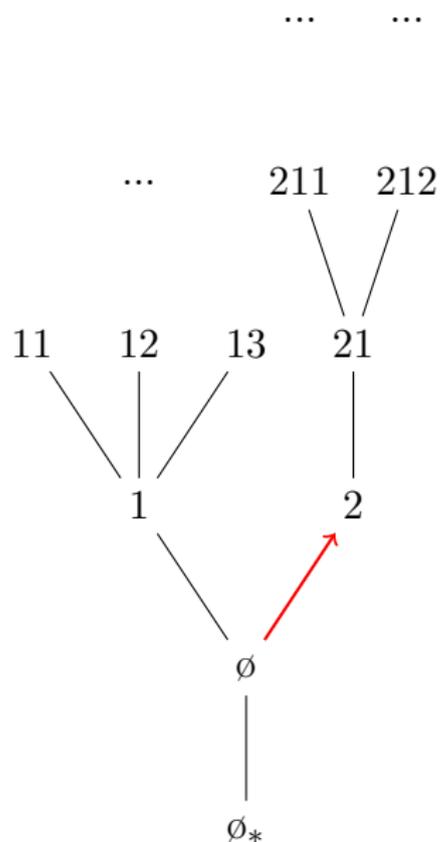
L'ensemble des temps de sortie associés à \mathbf{X} est

$$\text{et}(\mathbf{X}) := \{s \geq 0 : \forall k > s, X_k \neq (X_s)_*\}.$$

On les numérote

$$\text{et}_0(\mathbf{X}) < \text{et}_1(\mathbf{X}) < \dots.$$

Temps de sortie



Pour une marche transiente.

Soit $\mathbf{X} = (X_0, X_1, \dots)$ une trajectoire de marche aléatoire issue de la racine \emptyset dans t .

L'ensemble des temps de sortie associés à \mathbf{X} est

$$\text{et}(\mathbf{X}) := \{s \geq 0 : \forall k > s, X_k \neq (X_s)_*\}.$$

On les numérote

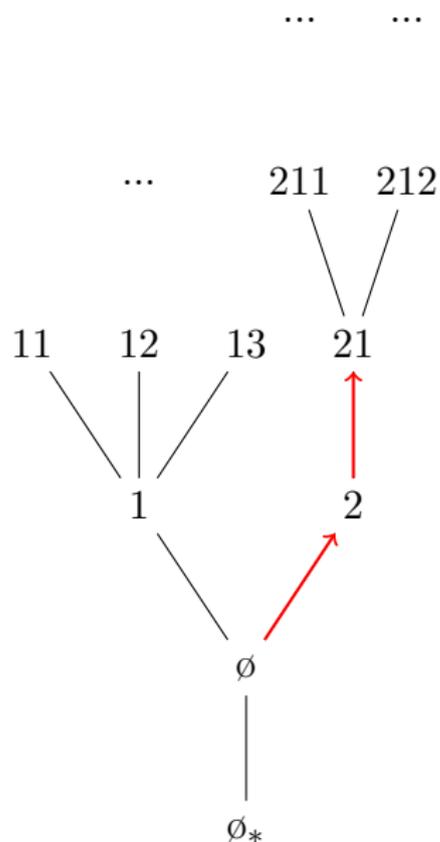
$$\text{et}_0(\mathbf{X}) < \text{et}_1(\mathbf{X}) < \dots$$

Les points de sortie sont

$$\text{ep}_0(\mathbf{X}) = X_{\text{et}_0(\mathbf{X})} = \emptyset,$$

$$\text{ep}_1(\mathbf{X}) = X_{\text{et}_1(\mathbf{X})}, \dots$$

Temps de sortie



Pour une marche transiente.

Soit $\mathbf{X} = (X_0, X_1, \dots)$ une trajectoire de marche aléatoire issue de la racine \emptyset dans t .

L'ensemble des temps de sortie associés à \mathbf{X} est

$$\text{et}(\mathbf{X}) := \{s \geq 0 : \forall k > s, X_k \neq (X_s)_*\}.$$

On les numérote

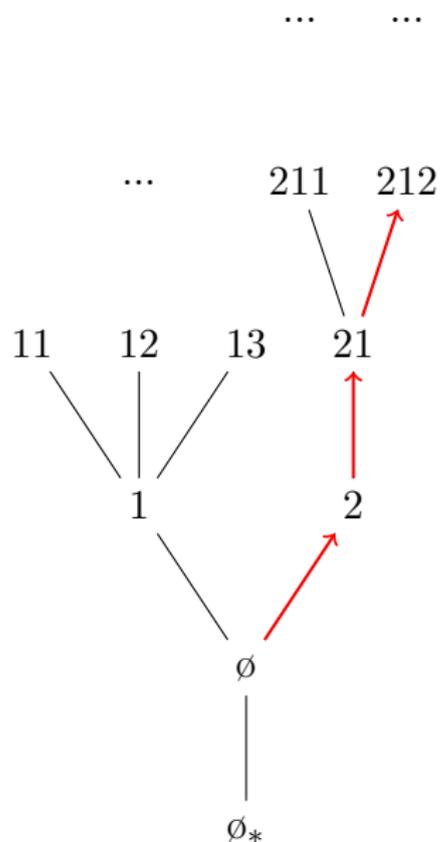
$$\text{et}_0(\mathbf{X}) < \text{et}_1(\mathbf{X}) < \dots$$

Les points de sortie sont

$$\text{ep}_0(\mathbf{X}) = X_{\text{et}_0(\mathbf{X})} = \emptyset,$$

$$\text{ep}_1(\mathbf{X}) = X_{\text{et}_1(\mathbf{X})}, \dots$$

Temps de sortie



Pour une marche transiente.

Soit $\mathbf{X} = (X_0, X_1, \dots)$ une trajectoire de marche aléatoire issue de la racine \emptyset dans t .

L'ensemble des temps de sortie associés à \mathbf{X} est

$$\text{et}(\mathbf{X}) := \{s \geq 0 : \forall k > s, X_k \neq (X_s)_*\}.$$

On les numérote

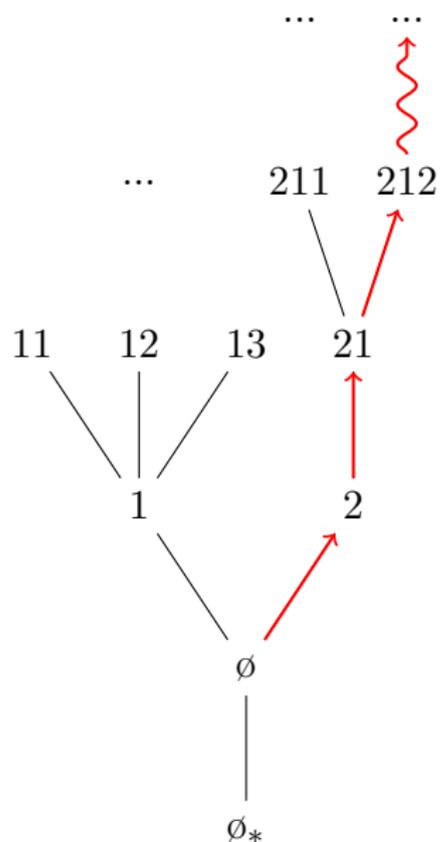
$$\text{et}_0(\mathbf{X}) < \text{et}_1(\mathbf{X}) < \dots$$

Les points de sortie sont

$$\text{ep}_0(\mathbf{X}) = X_{\text{et}_0(\mathbf{X})} = \emptyset,$$

$$\text{ep}_1(\mathbf{X}) = X_{\text{et}_1(\mathbf{X})}, \dots$$

Temps de sortie



Pour une marche transiente.

Soit $\mathbf{X} = (X_0, X_1, \dots)$ une trajectoire de marche aléatoire issue de la racine \emptyset dans t .

L'ensemble des temps de sortie associés à \mathbf{X} est

$$\text{et}(\mathbf{X}) := \{s \geq 0 : \forall k > s, X_k \neq (X_s)_*\}.$$

On les numérote

$$\text{et}_0(\mathbf{X}) < \text{et}_1(\mathbf{X}) < \dots$$

Les points de sortie sont

$$\text{ep}_0(\mathbf{X}) = X_{\text{et}_0(\mathbf{X})} = \emptyset,$$

$$\text{ep}_1(\mathbf{X}) = X_{\text{et}_1(\mathbf{X})}, \dots$$

Rayon associé à la marche et mesure harmonique

On note

$$\Xi := \text{ray}(\mathbf{X}) := (\text{ep}_0(\mathbf{X}), \text{ep}_1(\mathbf{X}), \dots).$$

Ξ est un rayon aléatoire.

Sa loi est appelée la *mesure harmonique* sur ∂t .

On la note HARM_t .

Rayon associé à la marche et mesure harmonique

On note

$$\Xi := \text{ray}(\mathbf{X}) := (\text{ep}_0(\mathbf{X}), \text{ep}_1(\mathbf{X}), \dots).$$

Ξ est un rayon aléatoire.

Sa loi est appelée la *mesure harmonique* sur ∂t .

On la note HARM_t .

Pour tout $x \in t$,

$$\begin{aligned} \text{HARM}_t(x) &= P_\emptyset^t(x \prec \Xi) \\ &= P_\emptyset^t(\exists s \geq 0, X_s = x \text{ et } \forall k > s, X_k \neq x_*). \end{aligned}$$

Rayon associé à la marche et mesure harmonique

On note

$$\Xi := \text{ray}(\mathbf{X}) := (\text{ep}_0(\mathbf{X}), \text{ep}_1(\mathbf{X}), \dots).$$

Ξ est un rayon aléatoire.

Sa loi est appelée la *mesure harmonique* sur ∂t .

On la note HARM_t .

Pour tout $x \in t$,

$$\begin{aligned} \text{HARM}_t(x) &= P_\emptyset^t(x \prec \Xi) \\ &= P_\emptyset^t(\exists s \geq 0, X_s = x \text{ et } \forall k > s, X_k \neq x_*). \end{aligned}$$

Pour la marche λ -biaisée,

$$\forall 1 \leq i \leq \nu_t(\emptyset), \quad \text{HARM}_t(i) = \frac{\beta(t[i])}{\sum_{j=1}^{\nu_t(\emptyset)} \beta(t[j])}.$$

Dimension de la mesure harmonique

Théorème (Lyons, Pemantle, Peres, 1995, $\lambda = 1$)

$$\dim \text{HARM}_t = C_1^{-1} \mathbb{E} \left[(-\ln) (1 - \beta(T)) \frac{\beta(T) \sum_{i=1}^{\tilde{\nu}} \beta(\tilde{T}[i])}{\beta(T) + \sum_{i=1}^{\tilde{\nu}} \beta(\tilde{T}[i])} \right]$$

$< \log(m) = \dim_{\mathbb{H}} \partial t$ pour **GW**-presque tout t .

Dimension de la mesure harmonique

Théorème (Lyons, Pemantle, Peres, 1995, $\lambda = 1$)

$$\dim \text{HARM}_t = C_1^{-1} \mathbb{E} \left[(-\ln) (1 - \beta(T)) \frac{\beta(T) \sum_{i=1}^{\tilde{\nu}} \beta(\tilde{T}[i])}{\beta(T) + \sum_{i=1}^{\tilde{\nu}} \beta(\tilde{T}[i])} \right]$$

$< \log(m) = \dim_{\mathbb{H}} \partial t$ pour **GW**-presque tout t .

Théorème (Lyons, Pemantle, Peres, 1996, $0 < \lambda < m$)

Il existe $d_\lambda \in (0, \ln m)$, telle que pour **GW**-presque tout t ,
 $\dim \text{HARM}_t = d_\lambda$.

Dimension de la mesure harmonique, cas λ -biaisé

Théorème (Lin 2017, R. 2017)

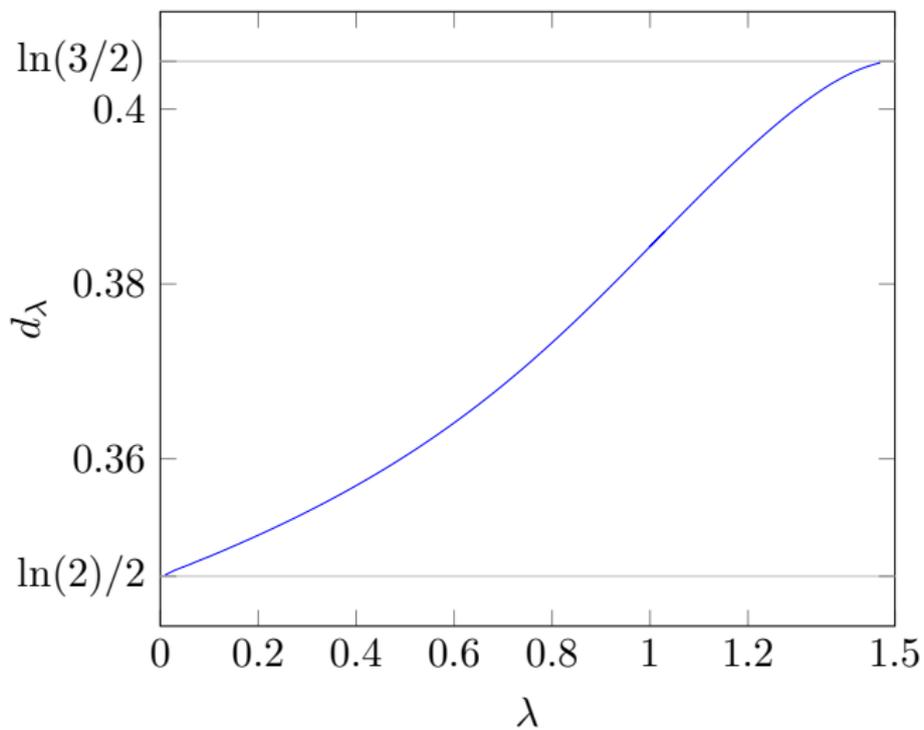
Soit, pour $u > \max(0, 1 - \lambda)$,

$$\kappa(u) = \mathbb{E} \left[\frac{u \sum_{i=1}^{\tilde{\nu}} \beta(\tilde{T}[i])}{\lambda - 1 + u + \sum_{i=1}^{\tilde{\nu}} \beta(\tilde{T}[i])} \right].$$

La mesure de densité $\kappa(\beta(t))$ par rapport à **GW** est **HARM**-invariante. La dimension de HARM_T vaut p.s.

$$d_\lambda = \ln(\lambda) + C_\lambda^{-1} \mathbb{E} \left[(-\ln)(1 - \beta(T)) \frac{\lambda \beta(T) \sum_{i=1}^{\tilde{\nu}} \beta(\tilde{T}[i])}{\lambda - 1 + \beta(T) + \sum_{i=1}^{\tilde{\nu}} \beta(\tilde{T}[i])} \right].$$

Calculs numériques de d_λ pour $p_1 = p_2 = 1/2$



Les arbres et leurs bords

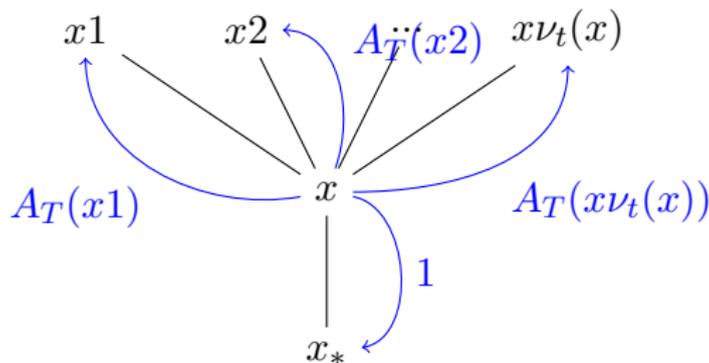
Arbres de Galton-Watson

Règles de flots

Mesure harmonique sur le bord d'un arbre

Marche aléatoire en milieu aléatoire

Définition du modèle



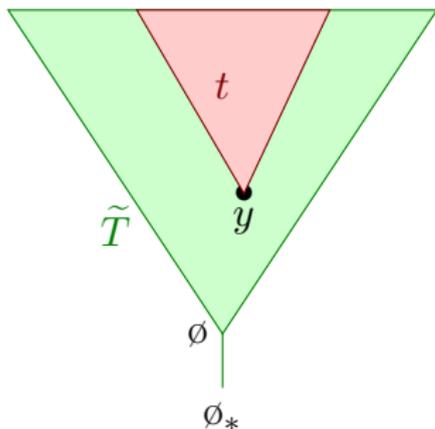
- ▶ T arbre de Galton-Watson et une famille i.i.d. $(A_T(x))_{x \in T}$ de réels strictement positifs.
- ▶ Arbre pondéré aléatoire (T, A_T) .
- ▶ Si $\min_{\alpha \in [0,1]} \mathbb{E} \left[\sum_{i=1}^{\nu_T(\emptyset)} A_T(i)^\alpha \right] > 1$ alors la marche aléatoire est presque sûrement transiente.

Temps et points de régénération

$n \geq 0$ temps de régénération si

$$\forall k < n, X_k \neq X_n \quad \text{et} \quad \forall k > n, X_k \neq (X_n)_*.$$

- ▶ Presque sûrement une infinité de temps de régénération (Lyon, Pemantle, Peres 1996, Aïdékon, 2008) ;
- ▶ sur l'événement $\{\tau_{\emptyset_*} = \infty\}$, $0 = \text{rt}_0 < \text{rt}_1 < \dots$ est un processus de renouvellement.
- ▶ Les sommets $\text{rp}_k = X_{\text{rt}_k}$ associés sont des sommets particuliers du rayon harmonique.
- ▶ La loi de $\left\{T[\text{rp}_k], (X_{\text{rt}_k+i})_{i \geq 0}\right\}_{k \geq 0}$ sous $\mathbb{P}(\cdot | \tau_{\emptyset_*} = \infty)$ est stationnaire.
- ▶ Pour avoir une mesure stationnaire par rapport aux *temps de sortie*, on construit une tour de Rokhlin.



Théorème (R. 2017)

La mesure de densité

$$\kappa(t) = \mathbb{E} \left[\sum_{y \in \tilde{T}} P_{\emptyset}^{\tilde{T} \leq y \triangleleft t} (\text{rp}_1 \succ y, \tau_{\emptyset_*} = \infty) \right]$$

par rapport à la loi de l'arbre pondéré est HARM-invariante. La dimension de HARM est strictement inférieure à $\log m$, sauf si le milieu est totalement déterministe (marche λ -biaisée sur un arbre régulier).

Merci pour votre attention !